

بسمه تعالی

مجموع توانهای درجات رؤوس

استاد راهنما:

دکتر مجید میرزا وزیری

ارائه دهنده:

مصطفی محققى نژاد

مجموع توان  $n$  ام درجات  $D^{\{n\}}(G)$ : بازای گراف دلخواه  $G$  با درجات رؤوس  
مجموع توان  $n$  ام بصورت زیر تعریف کنید:

$$D^{\{n\}} = \sum_{v \in V(G)} deg^n(v)$$

پس:

$$D^{\{0\}} = \nu$$

$$D^{\{1\}} = 2\varepsilon$$

و رابطه زیر که قبلا در سمینار درسی با استفاده از تعداد مجموعه های مستقل از اندازه ۳ یا  $\Gamma_3(G)$  ارائه شد:

$$D^{\{2\}} = 2 \left( K_3^G + \Gamma_3(G) - \binom{\nu}{3} + \varepsilon(\nu - 1) \right)$$

$A_i$ : فرض کنید  $A_i$  تعداد رئوسی از گراف  $G$  باشد که درجه  $i$  دارند

همچنین فرض کنید گراف  $G$  دارای تنوع  
درجات بصورت  $t_1, t_2, \dots, t_\theta$  است.

پس رئوس هر گراف را می توان بصورت زیر افراز کرد:

$$A_{t_1}, A_{t_2}, \dots, A_{t_\theta}$$



واضح است که ارتباط بین افرازهای اخیر و  $D^{\{n\}}$  چگونه است:

$$D^{\{n\}} = \sum_{v \in V(G)} deg^n(v) = \sum_{i=1}^{\theta} t_i^n A_{t_i}$$

اگر  $\theta = 1$  یعنی گراف  $r$ -منتظم باشد داریم:

$$D^{\{n\}} = \sum_{i=1}^1 t_i^n A_{t_i} = r^n \mathbf{1} \quad n \geq 0$$

واضح است که ارتباط بین افرازهای اخیر و  $D^{\{n\}}$  چگونه است:

$$D^{\{n\}} = \sum_{v \in V(G)} deg^n(v) = \sum_{i=1}^{\theta} t_i^n A_{t_i}$$

اگر  $\theta = 2$  یعنی گراف دارای ۲ نوع درجه  $\delta, \Delta$  باشد، آنگاه داریم:

$$\begin{cases} A_{\delta} + A_{\Delta} = v \\ \delta \cdot A_{\delta} + \Delta \cdot A_{\Delta} = 2\varepsilon \end{cases}$$

که می توان از این دستگاه ۲ معادله و ۲ مجهول  $A_{\delta}, A_{\Delta}$  را بدست آورد و مابقی  $D^{\{n\}}$  ها را از رابطه زیر حساب کرد:

$$D^{\{n\}} = \delta^n \cdot A_{\delta} + \Delta^n \cdot A_{\Delta} \quad n \geq 2$$

در مسئله قبل با داشتن  $D^{0} = \nu, D^{1} = 2\varepsilon$  توانستیم برای هر  $n \geq 2$  مقدار  $D^{n}$  را بدست آوریم.

حال ادعا می کنیم اگر در گرافی که تنوع  $\theta$  از درجات رئوس را داشته باشد، با داشتن  $D^{0}, D^{1}, \dots, D^{\theta-1}$  می توان  $D^{n}$  را حساب کرد.

به این منظور دستگاه دوم را بصورت زیر بازنویسی کنید:

$$\begin{cases} A_{\delta} + A_{\Delta} = \nu \\ \delta \cdot A_{\delta} + \Delta \cdot A_{\Delta} = 2\varepsilon \end{cases} \longrightarrow \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ \delta & \Delta \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} A_{\delta} \\ A_{\Delta} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} D^{0} \\ D^{1} \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 \\ \delta & \Delta \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} A_\delta \\ A_\Delta \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} D^{\{0\}} \\ D^{\{1\}} \end{bmatrix}$$

برای حل دستگاه داریم:

$$\text{Det} \left( \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ \delta & \Delta \end{bmatrix} \right) = \Delta - \delta \neq 0$$

که نشان میدهد حتما معکوس پذیر است.

که برای حل آن طرفین را در معکوس ماتریس  $\begin{bmatrix} 1 & 1 \\ \delta & \Delta \end{bmatrix}$  ضرب می کنیم

$$\begin{bmatrix} A_\delta \\ A_\Delta \end{bmatrix} = \frac{1}{\Delta - \delta} \begin{bmatrix} \Delta & -1 \\ -\delta & 1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} D^{\{0\}} \\ D^{\{1\}} \end{bmatrix}$$

و با محاسبه  $A_\delta, A_\Delta$ ، از رابطه زیر  $D^{\{n\}}$  بدست می آید:

$$D^{\{n\}} = \begin{bmatrix} \delta^n & \Delta^n \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} A_\delta \\ A_\Delta \end{bmatrix} \quad n \geq 2$$



بناراین بطور خلاصه می توان گفت: اگر گراف دارای ۲ نوع درجه  $\delta, \Delta$  باشد، آنگاه:

$$\begin{aligned} \begin{bmatrix} A_\delta \\ A_\Delta \end{bmatrix} &= \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ \delta & \Delta \end{bmatrix}^{-1} \cdot \begin{bmatrix} D^{\{0\}} \\ D^{\{1\}} \end{bmatrix} \\ D^{\{n\}} &= [\delta^n \quad \Delta^n] \cdot \begin{bmatrix} A_\delta \\ A_\Delta \end{bmatrix} \end{aligned} \quad \longrightarrow \quad D^{\{n\}} = [\delta^n \quad \Delta^n] \cdot \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ \delta & \Delta \end{bmatrix}^{-1} \cdot \begin{bmatrix} D^{\{0\}} \\ D^{\{1\}} \end{bmatrix}$$

اکنون فرض کنیم گراف دارای تنوع  $\theta$  از درجات رئوس باشد،  
و  $D^{\{0\}}, D^{\{1\}}, \dots, D^{\{\theta-1\}}$  موجود باشند. حال با تشکیل  
یک دستگاه می توان ابتدا  $A_{t_1}, A_{t_2}, \dots, A_{t_\theta}$  و سپس بقیه  
 $D^{\{n\}}$  را بدست می آوریم:

گراف دارای تنوع  $\theta$  از درجات رئوس است:

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & \dots & 1 \\ t_1 & t_2 & \dots & t_\theta \\ t_1^2 & t_2^2 & \dots & t_\theta^2 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ t_1^{\theta-1} & t_2^{\theta-1} & \dots & t_\theta^{\theta-1} \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} A_{t_1} \\ A_{t_2} \\ \vdots \\ A_{t_\theta} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} D^{\{0\}} \\ D^{\{1\}} \\ \vdots \\ D^{\{\theta-1\}} \end{bmatrix}$$

$$D^{\{n\}} = [t_1^n \quad t_2^n \quad \dots \quad t_\theta^n] \cdot \begin{bmatrix} A_{t_1} \\ A_{t_2} \\ \vdots \\ A_{t_\theta} \end{bmatrix}$$

$$D^{\{n\}} = [t_1^n \quad t_2^n \quad \dots \quad t_\theta^n] \cdot \begin{bmatrix} 1 & 1 & \dots & 1 \\ t_1 & t_2 & \dots & t_\theta \\ t_1^2 & t_2^2 & \dots & t_\theta^2 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ t_1^{\theta-1} & t_2^{\theta-1} & \dots & t_\theta^{\theta-1} \end{bmatrix}^{-1} \cdot \begin{bmatrix} D^{\{0\}} \\ D^{\{1\}} \\ \vdots \\ D^{\{\theta-1\}} \end{bmatrix}$$

قرار دهید:

ماتریس واندرموند

$$V = \begin{bmatrix} 1 & 1 & \dots & 1 \\ t_1 & t_2 & \dots & t_\theta \\ t_1^2 & t_2^2 & \dots & t_\theta^2 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ t_1^{\theta-1} & t_2^{\theta-1} & \dots & t_\theta^{\theta-1} \end{bmatrix}$$

پس:

$$D^{[n]} = [t_1^n \quad t_2^n \quad \dots \quad t_\theta^n] \cdot V^{-1} \cdot \begin{bmatrix} D^{[0]} \\ D^{[1]} \\ \vdots \\ D^{[\theta-1]} \end{bmatrix}$$

## Alexandre-Théophile Vandermonde

(28 February 1735 – 1 January 1796) موسیقی دان و

ریاضی دان فرانسوی ماتریس  $V$  را هنگام بدست آوردن چند جمله ای  
ها با ضرایب مجهول، تعریف کرد. (چند جمله ای درونیاب لاگرانژ)

به همین علت آن را ماتریس واندرموند می گوئیم.

می توان نشان داد که دترمینان ماتریس واندرموند عبارتست از:

$$\mathit{Det}(V) = \prod (t_i - t_j)$$

و از آنجایی که  $t_i$ ها درجات مختلف گراف هستند پس  $\mathit{Det}(V) \neq 0$  و دارای معکوس  
است.



کارهای زیادی برای بدست آوردن معکوس ماتریس واندرموند انجام شده است.  
بهترین آنها نوشتن ماتریس معکوس بصورت حاصلضرب دو ماتریس، یکی پایین مثلثی و دیگری بالا مثلثی است:

$$V_{2 \times 2}^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & -x_1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ \frac{1}{B_1} & \frac{1}{B_2} \end{pmatrix}, \quad B_2 = -B_1 = x_2 - x_1,$$

$$V_{3 \times 3}^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & -x_1 & x_1 x_2 \\ 0 & 1 & -(x_1 + x_2) \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ \frac{1}{x_1 - x_2} & \frac{1}{x_2 - x_1} & 0 \\ \frac{1}{B_1} & \frac{1}{B_2} & \frac{1}{B_3} \end{pmatrix}, \quad \begin{aligned} B_1 &= (x_1 - x_2)(x_1 - x_3), \\ B_2 &= (x_2 - x_1)(x_2 - x_3), \\ B_3 &= (x_3 - x_2)(x_3 - x_1), \end{aligned}$$

$$V_{4 \times 4}^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & -x_1 & x_1 x_2 & -x_1 x_2 x_3 \\ 0 & 1 & -(x_1 + x_2) & x_1 x_2 + x_2 x_3 + x_1 x_3 \\ 0 & 0 & 1 & -(x_1 + x_2 + x_3) \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ \frac{1}{x_1 - x_2} & \frac{1}{x_2 - x_1} & 0 & 0 \\ \frac{1}{(x_1 - x_2)(x_1 - x_3)} & \frac{1}{(x_2 - x_1)(x_2 - x_3)} & \frac{1}{(x_3 - x_1)(x_3 - x_2)} & 0 \\ \frac{1}{B_1} & \frac{1}{B_2} & \frac{1}{B_3} & \frac{1}{B_4} \end{pmatrix}.$$

$$B_1 = (x_1 - x_2)(x_1 - x_3)(x_1 - x_4), \quad B_2 = (x_2 - x_1)(x_2 - x_3)(x_2 - x_4),$$

$$B_3 = (x_3 - x_1)(x_3 - x_2)(x_3 - x_4), \quad B_4 = (x_4 - x_1)(x_4 - x_2)(x_4 - x_3),$$